

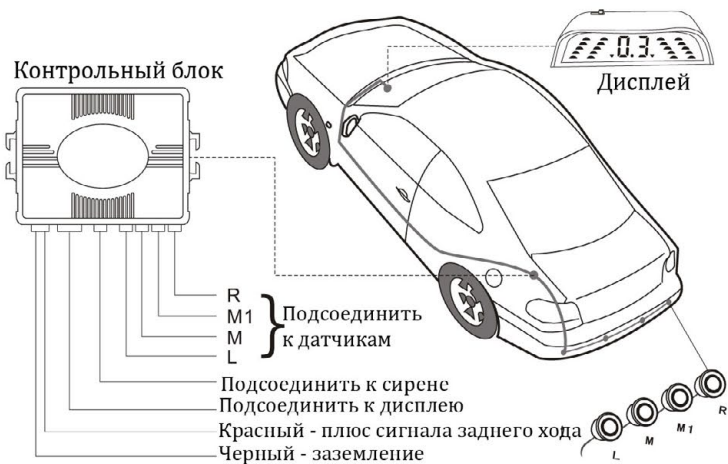
## Парковочная система Руководство пользователя

### 1. Технические данные

Рабочее напряжение: 10 - 15В  
 Рабочая сила тока: ≤ 0,2А  
 Макс. расстояние до препятствия: 2,5 м  
 Мин. расстояние до препятствия: 0,3 м  
 Сигнал подается при расстоянии: ≤ 1,5 м  
 Громкость звукового сигнала: 50 дБ

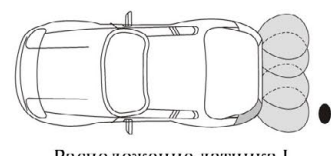
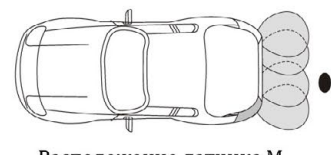
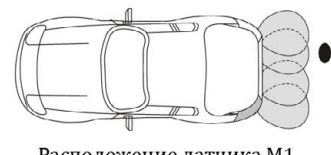
### Установка парковочной системы с 2-4 датчиками

Установку должен проводить профессиональный механик. Перед установкой требуется прочесть данное руководство для обеспечения правильной работы системы.



1

### 2. Сигналы датчиков на дисплее

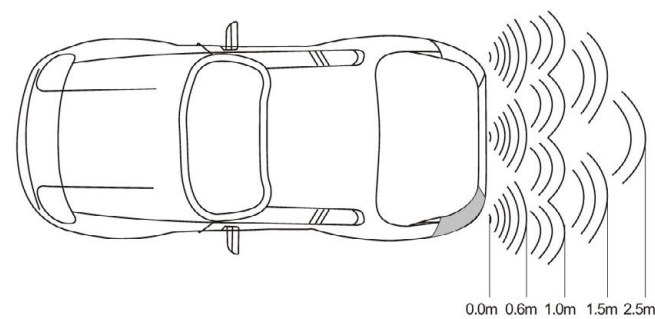


2

### 3. Режимы предупреждения о препятствии

Сегмент	До препятствия	Дисплей	Сигнал
6	$1.6m \leq S$	□□□□□	Без звука
5	$1.3m \leq S < 1.6m$	□□□□■	Длинные интервалы
4	$1.0m \leq S < 1.3m$	□□□■	Длинные интервалы
3	$0.7m \leq S < 1.0m$	□□■	Короткие интервалы
2	$0.4m \leq S < 0.7m$	□■	Короткие интервалы
1	$0.0m \leq S < 0.4m$	■	Долгий сигнал

### 4. Дальность обнаружения



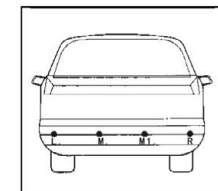
### Примечание:

При дистанции в 1,5 - 2,5 м звуковой сигнализации нет, но дисплей точно показывает расстояние до препятствия. При дистанции в 0,0 - 1,5 м сигнал учащается по мере приближения препятствия.

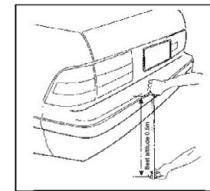
3

### УСТАНОВКА:

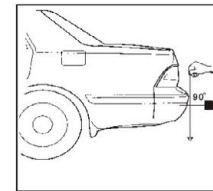
Выберите подходящую позицию для установки задних датчиков



1. Отверстия для датчиков L, M, M1, R должны находиться на одной горизонтальной линии



2. Расстояние между датчиками и землей - 50 - 65 см. Рекомендуемое расстояние - 55 см.

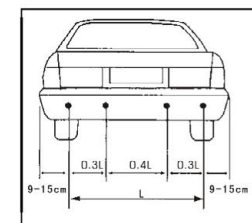


3. Расположите датчики на плоской поверхности бампера. Для других бамперов прилагаются переходники.

При установке 2 датчиков рекомендованное расстояние между датчиками составляет 60 - 80 см

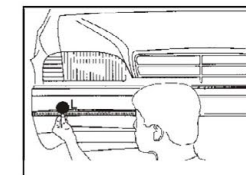


Установка двух датчиков



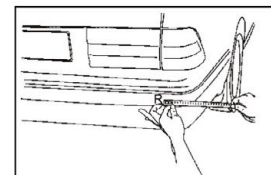
Установка четырех датчиков

Выберите место для сверления отверстий для датчиков L и R



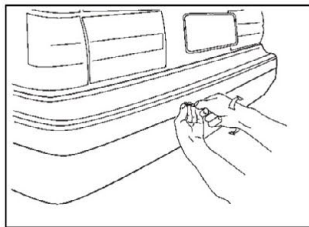
Датчики L и R должны быть расположены на расстоянии 8 - 13 см от края бампера. Рекомендуемое расстояние - 11 см.

4

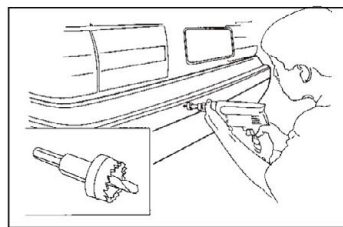


Определите подходящее место для сверления отверстий для датчиков L и R и сделайте отметки.

## Сверление

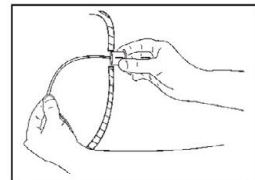


1. Наклейте клейкую ленту на место сверления отверстия. Наметьте центр отверстия шилом.

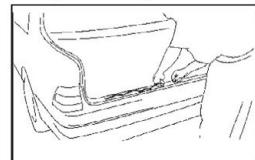


2. Просверлите отверстие для датчиков, используя прилагаемое сверло. Производитель не несет ответственности за неправильную установку.

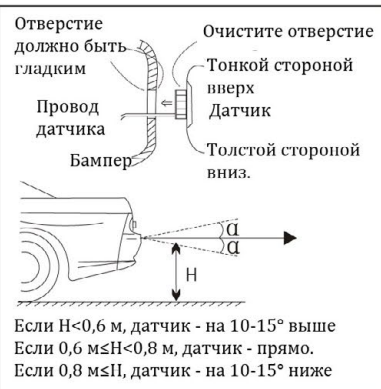
## Установка датчиков



1. Закрепите датчики в отверстиях и прижмите.

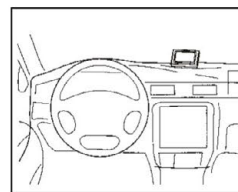


3. Проложите провода от датчиков и монитора к контрольному блоку.



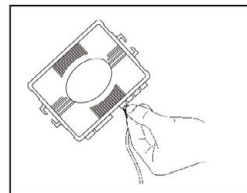
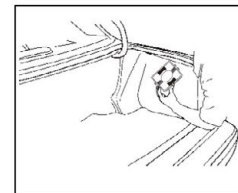
5

## Установка дисплея



Место установки дисплея должно находиться в видимости водителя.

## Установка контрольного блока



Выберите место для установки контрольного блока и подключите к нему провода. Блок закрепите с помощью липучки, входящей в комплект.

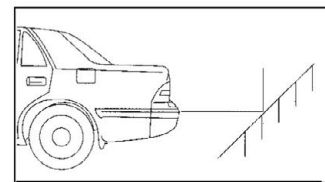
## Внимание при использовании:

1. Область обнаружения разных препятствий различается:

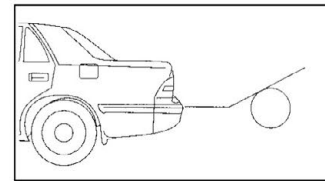
Препятствие	Обнаружение
Металлический столб ( $\leq 1$ м)	$\leq 2.5$ м
Машина	$\leq 1.7$ м
Взрослый человек	$\leq 1.2 \text{ м} \sim 1.5$ м
Столб $0,4 \text{ м} * 1$ м	$\leq 1.2$ м

6

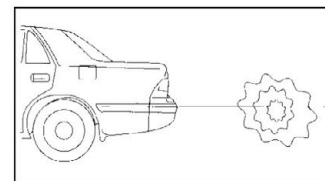
В некоторых случаях обнаружение препятствия может быть затруднено.



Низкое препятствие



Сферические объекты



Препятствие, не отражающее сигнал

7

## Возможные проблемы и их решение

Проблема	Возможная причина	Проверка
Дисплей не работает	1. Провода подключены неверно	1. Проверьте соединения проводов
Нет звука	1. Динамик чем-то закрыт 2. Провода подключены неверно 3. До препятствия далеко	1. Освободите динамик 2. Проверьте проводку
Система подает сигналы без видимых причин	1. Датчик выпал 2. Датчик загрязнен	1. Переустановите датчик. 2. Очистите датчики.
Расстояние до препятствия определяется неверно	1. Датчик загрязнен 2. Датчик неверно установлен 3. Датчик выпал	1. Очистите все датчики 2. Проверьте правильность установки датчиков

- Используйте систему в соответствии с данным руководством.
- На работу системы могут влиять погодные условия, а также загрязненность и повреждения датчиков.
- Расстояния до разных препятствий могут определяться по-разному.
- Система определяет расстояние до препятствия, но не заменяет зеркало заднего вида.

При движении задним ходом скорость должна быть низкой, водитель должен внимательно следить за движением. Производитель не несет ответственности за несчастные случаи, вызванные некорректной установкой или неправильным использованием.

8